

Ringvorlesung Navigation und Umweltrobotik

Termine: Mittwoch, 11:30 Uhr

Raum: A 255, Nienburger Str. 1, 30167 Hannover

Programm

Termin	Vortragender, Organisation	Titel
10.04.2013	-	
17.04.2013	Dr. A. Kesting, TomTom	Von Floating-Car-Daten zu Staumeldungen – TomTom's Echtzeit Verkehrsservice HDTraffic
24.04.2013	-	
08.05.2013	J. Kremer, IGI mbH	Mobile 3D-Datenerfassung auf Straße, Schiene und in der Luft
15.05.2013	M. Reutemann, John Deere	Präzisions-Landwirtschaft, Navigation und Flottenmanagement der Firma John Deere
29.05.2013	-	
05.06.2013	T. Scheide, IFF, TU Braunschweig	Navigation und Ortung in der Fahrerassistenz und dem autonomen Fahren
12.06.2013	J. Bonne, Orbit GeoSpatial Technologies	UAV Mapping
19.06.2013	Dr. A. Sasse, Volkswagen AG	Automatisches Fahren - Zuverlässige Geoinformationen als Schlüsseltechnologie
26.06.2013	Dr. E. v. Hinüber, iMAR Navigation GmbH	Kreisel, Sensoren für viele Anwendungen
03.07.2013	-	
10.07.2013	Dr. D. Knopp, Götting KG	Fahrerlose Transportsysteme – Automatisches Fahren im industriellen Umfeld
tbd, 10 – 16:00 Uhr	J. Rexilius, Robert Bosch GmbH	Exkursion